

证件照环境检测接口返回值说明

参数名	数据类型	说明
pass	bool	照片是否符合玩星汇聚公司的预设置合格行条件
reasons	array	字符串数组，pass为false时候，返回不合格的原因（可能存在多个原因）
detect_result	dict	检测返回具体参数： 当玩星汇聚公司预设置合格性条件，不满足开发者实际业务场景时，开发者可以不参考pass和reasons返回的检测结果，直接使用detect_result中的值，加入自己的合格性检测逻辑； detect_result结构说明和玩星汇聚公司预设置的合格性条件可见后面的表格

证件照环境检测接口detect_result参数说明

参数名	数据类型	说明
up_empty	int	头部上方空隙度，取值范围[0-100]，值越小，空隙越小，最大值为100
right_empty	int	头部右侧空隙度，取值范围[0-100]，值越小，空隙越小，最大值为100
bottom_empty	int	头部下方空隙度，取值范围[0-100]，值越小，空隙越小，最大值为100
left_empty	int	头部左侧空隙度，取值范围[0-100]，值越小，空隙越小，最大值为100
head_pose	dict	头部在空间中的三个角度，均为浮点值： pitch_angle: 抬头或低头角度； yaw_angle: 左右摇头角度； roll_angle: 歪头角度（照片平面内角度）
size_score	int	照片脸部大小分数，取值范围[0-100]，值越大，脸部越大
glasses	enum	眼镜检测结果，可能返回三个值： no_glasses: 未佩戴眼镜； normal_glasses: 佩戴普通眼镜； dark_glasses: 佩戴墨镜

eye_sight	int	视线是否直视镜头， 取值范围[0-100]，值越小，视线越 偏离镜头
mouth_close	int	闭嘴程度， 取值范围[0-100]，值越小，张嘴程 度越大（闭嘴程度越小） 请注意：此处和eyes_close值含义相 反
eyes_close	int	闭眼程度， 取值范围[0-100]，值越小，闭眼程 度越大（张眼程度越小） 请注意：此处和mouth_close值含义 相反
face_blur	int	脸部清晰度， 取值范围[0-100]，值越小，越模糊
darkillum	int	照片明暗度， 取值范围[0-100]，值越小，照片越 暗
face_occlusion	int	脸部未被遮挡程度， 取值范围[0-100]，值越小，遮挡程 度越大
face_unbalance	int	光照均匀度， 取值范围[0-100]，值越小，越不均 为

证件照环境检测预设置合格性条件		
参数名	合格条件	不合格提示语
up_empty	>= 60	头部上方空隙不足
right_empty	>= 60	头部右侧空隙不
bottom_empty	>= 60	头部下方空隙不足
left_empty	>= 60	头部左侧空隙不足
head_pose	同时满足： abs(yaw_angle) <= 10 abs(roll_angle) <= 10 abs(pitch_angle) <= 15	头部姿态欠佳
size_score	>= 50	照片脸部尺寸过小
glasses	no_glass, normal_glass	佩戴墨镜
eye_sight	>= 50	未直视镜头
mouth_close	>= 60	嘴巴张开过大
face_blur	>= 80	脸部清晰度不佳
eyes_close	>= 80	闭眼
darkillum	>= 60	照片过暗
face_occlusion	>= 80	脸部被遮挡
face_unbalance	>= 50	光照不均匀